PAT-NO: JP402102954A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 02102954 A

TITLE: SPEED CHANGE GEAR FOR AUTOMATIC TRANSMISSION

PUBN-DATE: April 16, 1990

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

ASADA, TOSHIYUKI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY
TOYOTA MOTOR CORP N/A

APPL-NO: JP63256565

APPL-DATE: October 12, 1988

INT-CL (IPC): F16H003/66

US-CL-CURRENT: 475/277, 475/279

ABSTRACT:

PURPOSE: To reduce shocks due to speed changing easily by using one set of

double pinion type planetary and two sets of single pinion type

gearing devices, and by furnishing six detaining devices.

CONSTITUTION: Existing invention is equipped with two sets of single pinion

type **planetary** gearing devices 1, 2 and one set of double pinion type **planetary**

gearing device 3. A ring gear 1R and sun gear 2S are coupled together, and

carriers 1C, 2C, 3C, and also ring gears 2R, 3R together consolidatedly. Also

three clutching means K1-K3 and three braking means B1-B3 are coupled as shown

in the figure. Thereby $\underline{\text{seven speed}}$ change positions are obtained as given on

the attached table, and it is not required to disengage all clutching means

which have been in engagement till immediately before start of speed changing,

in case changing-over is made into the adjoining $\underline{\mathbf{speed}}$ change position, i.e.

changeover of input is not needed, which is favorable in reducing shocks due to

speed changing.

COPYRIGHT: (C) 1990, JPO& Japio

7/28/05, EAST Version: 2.0.1.4

⑩ 日本国特許庁(JP) ⑪ 特許出願公開

@ 公 開 特 許 公 報 (A) 平2-102954

Sint. Cl. 5

識別記号 庁内整理番号 ❷公開 平成2年(1990)4月16日

F 16 H 3/66

В 7331-3 J

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全24頁)

60発明の名称 自動変速機用歯車変速装置

> 创特 頭 昭63-256565

願 昭63(1988)10月12日 22出

20発 明 者 注 田 李 霉 勿出 願 人 トヨタ自動車株式会社 愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内

愛知県豊田市トヨタ町1番地

四代 理 人 弁理士 渡辺 丈夫

1. 発明の名称

自動変速機用歯車変速装置

2. 特許請求の範囲

(1) 類1サンギヤと、第1リングギヤと、第 1サンギヤおよび第1リングギャに鳴合するピニ オンギヤを保持する第1キャリヤと、前記第1リ ングギヤに連結された第2サンギヤと、その第2 サンギヤと同心状に設けられた第2リングギヤと、 前記第2サンギヤおよび第2リングギャに嚙合す るピニオンギヤを保持しかつ第1キャリヤに連結 された第2キャリヤと、第2キャリヤに保持され たピニオンギヤと一体の外ピニオンギヤもしくは 第2リングギヤに連結された他のリングギャに歯 合する外ピニオンギヤおよびその外ピニオンギャ に嚙合する内ピニオンギヤのうちの内ピニオンギ ヤに嘈合しかつ前記第2リングギヤもしくは前記 他のリングギヤと同心状に設けられた第3サンギ ヤと、第1キャリヤと第2キャリヤもしくは該第 2キャリヤと一体でかつ前記外ピニオンギャと内

ピニオンギヤとを保持する他のキャリヤに対して **連結された出力軸と、入力軸と、その入力軸と互** いに連結された第1リングギャおよび第2サンギ ヤとを選択的に連結する第1クラッチ手段と、入 力軸と第3サンギヤとを選択的に連結する第2ク ラッチ手段と、入力軸と第1サンギャとを選択的 に連結する第3クラッチ手段と、前記第2リング ギヤもしくは鉄第2リングギャと前記他のリング ギヤとの回転を選択的に止める第1プレーキ手段 と、第3サンギヤの回転を選択的に止める第2プ レーキ手段と、第1サンギャの回転を選択的に止 める第3プレーキ手段とを具備していることを特 微とする自動変速機用歯車変速装置。

(2) 第1サンギヤと、第1リングギヤと、第 1サンギヤおよび第1リングギヤに噛合するピニ オンギヤを保持する第1キャリヤとを有するシン グルピニオン型の第1遊星歯車と、

第2サンギヤと、第2リングギヤと、第2サン ギャと第2リングギャとに鳴合するピニオンギャ を保持する第2キャリヤとを有するシングルビニ オン型の第2遊皐歯車と、

第3サンギヤと、第3リングギヤと、第3サン ギヤに晒合するピニオンギヤおよびそのピニオン ギヤと第3リングギヤとに鳴合する他のピニオン ギヤを保持する第3キャリヤとを有するダブルピ ニオン型の第3 遊皇歯車とを備え、

第1リングギヤと第2サンギヤと第3サンギヤとが一体的に連結されるとともに、第1キャリヤと第2リングギヤとが一体的に連結され、また第2キャリヤと第3リングギヤとが一体的に連結され、

さらに、一体的に連結された第1リングギヤおよび第2サンギヤならびに第3サンギヤと入力軸とを選択的に連結する第2クラッチ手段と、第1サンギヤと前記入力軸とを選択的に連結する第2クラッチ手段と、第1サンギヤと前記入力軸とを選択的に連結する第3クラッチ手段と、互いに連結された第1キャリヤおよび第2リングギヤの回転を選択的に止める第2プレーキ手段と、

従来、このような背景の下に案出された多数の 歯車変速装置が提案されており、そのうち三相の 遊星歯車を使用した装置が、例えば特開昭51-17767号公報、同51-48062号公報、 同51-108168号公報、同51-1081 70号公報、同51-127968号公報に記載 第1サンギャの回転を選択的に止める第3プレーキ手段と、一体的に連結された第2キャリヤおよび第3リングギャに連結された出力軸とを具備していることを特徴とする自動変速機用歯車変速装置。

3. 発明の詳細な説明

産業上の利用分野

この発明は車両用の自動変速機において使用される歯車変速装置に関し、特に三組の遊星歯車を 組合せて構成した歯車変速装置に関するものである。

従来の技術

周知のように遊量歯車はサンギヤとリングギヤとこれらに噛合するピニオンギヤを保持するキャリヤとの三要素を有し、そのいずれかの要素を入力要素とするとともに、他のいずれかを出力要素とし、さらに残る他の部材を固定することにより、入力された回転を増速し、もしくは正転減速して出力することができ、したがって従来一般には、複数の遊量歯車を組合せて

されている。

発明が解決しようとする課題

しかるに特開殴51-17767号公報、同5 1-48062号公報、同51-108168号 公報、同51-108170号公報にそれぞれ記 載された装置は、一組のダブルピニオン型遊屋歯 車と二組のシングルピニオン型遊星歯車とを組合 せて構成したものであるが、これらいずれの装置 でも、変速比が"1"以下のオーバードライブ段 を設定することができず、また前進第1速から第 2 速への変速、および第2速から第3速への変速 の際に、二つのクラッチおよびプレーキを係合状 態から解放状態に、もしくは解放状態から係合状 態に切換える必要があり、すなわち合計三つもし くは四つの係合手段を切換え動作させる必要があ り、そのため変速ショックが悪化し、あるいは変 速ショックを低減するためには複雑な制御を必要 とするなどの問題がある。これに加え、各変速段 での変速比が等比級数的に並んでいずに各変速比 周士の比率のパラツキが大きいために、変速の前

後でのエンジンの回転数が大きく変化し、その結果、運転しにくいものとなるなどのおそれがあった。

さらに特別昭51-127968号公報に記載 された装置は、上記の各装置と同様に二組のシン グルビニオン型遊星歯車と一組のダブルビニオン 型遊星歯車とを期合せて構成したものであるが、 この装置では、変速止が"1"以下のオーパード ライブ段を設定できないために、リヤディファレ ンシャルギヤなどの最終減速機の減速比が限定さ れている場合には、懲費の改善や高速走行時の静 粛性の向上を図ることが困難であるうえに、一根 のシングルビニオン型遊星歯車と一根のダブルビ ニオン型遊星歯車とからなる歯車列における出力 要素を、他の一組のシングルピニオン型遊燈衝車 のリングギヤに連結した構成を基本構成としてい るから、変速比を"1"に設定する場合、三つの クラッチを係合させる必要があり、その結果、変 速制御が複雑化するおそれがあった。

このように従来の装置では、自動変速機用歯車

れた第2リングギャと、前記第2サンギャおよび 第2リングギヤに噛合するピニオンギヤを保持し かつ第1キャリヤに連結された第2キャリヤと、 第2キャリヤに保持されたピニオンギヤと一体の 外ピニオンギヤもしくは第2リングギヤに連結さ れた他のリングギヤに嚙合する外ピニオンギヤお よびその外ピニオンギヤに鳴合する内ピニオンギ ヤのうちの内ピニオンギヤに嚙合しかつ前記第2 リングギヤもしくは前記他のリングギャと同心状 に設けられた第3サンギヤと、第1キャリヤと第 2キャリヤもしくは該第2キャリヤと一体でかつ 前記外ピニオンギヤと内ピニオンギヤとを保持す る他のキャリヤに対して連結されだ出力軸と、入 力軸と、その入力軸と互いに連結された第1リン グギヤおよび第2サンギャとを選択的に連結する 第1クラッチ手段と、入力軸と第3サンギャとを 選択的に連結する第2クラッチ手段と、入力軸と 第1サンギヤとを選択的に連結する第3クラッチ 手段と、前記第2リングギヤもしくは該第2リン グギヤと前記他のリングギヤとの回転を選択的に 変速装置として要求される結条件のうちのいずれかの条件を充分に満していず、そのために制御が複雑になったり、変速ショックが悪化したり、さらには運転しにくいものとなるなどの不都合を生じさせる問題があった。

この発明は上記の事情を背景としてなされたもので、変速ショックを容易に低減でき、また変速制御が容易であり、さらに動力性能にすぐれ、かつ傾成が簡単であるなどの自動変速機に求められる複合した路条件を共に満すことのできる自動変速機用極率変速装置を提供することを目的とするものである。

課題を解決するための手段

この出版の各発明は以下の構成により上記の目的を達成するものである。すなわち特許額求の範囲の額求項1に記載した発明は、第1サンギヤと、第1リングギヤと、第1サンギヤを保持する第1キャリヤと、前記第1リングギヤに連結された第2サンギヤと、その第2サンギヤと同心状に設けら

止める第1プレーキ手段と、第3サンギャの回転を選択的に止める第2プレーキ手段と、第1サンギャの回転を選択的に止める第3プレーキ手段と を具備していることを特徴とするものである。

また請求項2に記載した発明は、第1サンギャ と、第1リングギヤと、第1サンギャおよび第1 リングギヤに鳴合するピニオンギヤを保持する第 1キャリヤとを有するシングルピニオン型の数1 **蔥屋歯車と、第2サンギヤと、第2リングギヤと、** 第2サンギヤと第2リングギャとに噛合するビニ オンギヤを保持する第2キャリヤとを有するシン グルピニオン型の第2遊星歯車と、第3サンギャ と、第3リングギヤと、第3サンギャに嗜合する ピニオンギヤおよびそのピニオンギャと第3リン グギヤとに咱合する他のピニオンギヤを保持する 第3キャリヤとを有するダブルピニオン型の第3 遊型歯車とを備え、第1リングギャと第2サンギ ヤと第3サンギヤとが一体的に運結されるととも に、第1キャリヤと第2リングギャとが一体的に 連結され、また第2キャリヤと第3リングギャと

が一体的に連結され、、一体体のに連結され、、 一体体的に連結され、、 で 第 2 サンギ お 3 と が 第 2 サンギ お 4 と を ず 3 け か と を で 選択 ヤ と 入 第 3 サ か 年 段 数 3 と ヤ チ 手 段 数 1 り クラング 4 と を で 第 3 ウ ランギ 6 と の が 2 と と る る リ クラング 5 と で 第 3 リ ヤ 第 3 り ヤ 第 1 に と を で 第 4 と で り か と に 変 結 さ さ れ の 回 転 を で り か と に 変 ま 4 と で の の か な と で り か と 手 2 と か る ま ヤ り か と ま 3 リ ヤ お り の 回 い に を 遅 な る れ れ な 2 キ ャ り な こ と を 特 徴 と す る れ れ た よ る か か と と り か と ま 3 リ ヤ お な り と と で た 出 か れ と と 日 は こ と を 特 徴 と で た 出 か れ る こ と を 特 徴 と で た よ る ふ

作用

請求項1に記載した装置では、第1クラッチ手段と第1プレーキ手段とを係合することにより、第2サンギヤが入力軸と一体となって回転するとともに、第2リングギヤもしくは該第2リングギヤおよびこれと一体の他のリングギヤが固定され

して第2クラッチ手段と第3プレーキ手段とを係合させれば、すなわち前進第4速の状態で第1クラッチ手段に替えて第3プレーキ手段を係合させれば、変速比が"1"以下のオーバードライブ段となる。他方、第3クラッチ手段と第2プレーキ手段とを係合させれば、後進段となり、もしくは第3クラッチ手段と第1プレーキ手段とを係合させれば、変速比が更に大きい後進段となる。

 ることにより、これらのギャに鳴合するピニオン ギャを保持するキャリヤおよびこれに連結した出 力軸が入力軸に対して大きく波速されて回転し、 前進段で変速比が最も大きい第1速となる。また 第1プレーキ手段に替えて第2プレーキ手段を係 合させれば、第3サンギャが固定され、かつ第2 サンギャが入力軸と一体となって回転することに より、第2キャリヤおよびこれに連結してある出 力軸が入力軸に対して減速されて回転し、前進第 2速となる。さらに第2プレーキ手段に替えて第 3 アレーキ手段を係合させれば、第 1 サンギヤを 固定し、かつ第2サンギヤおよび第1リングギヤ を入力軸と共に回転させることになり、その結果、 第1キャリヤに遊結してある出力軸は入力軸より 若干低路で回転し、前避第3速となる。またさら に狙るプレーキ手段に替えて第2クラッチ手段を 係合させるなどのことにより、全てのブレーキ手 段を解放した状態で少なくとも二つのクラッチ手 段を係合させることにより、全体が一体となって 回転する変速比が"1"の前進第4速になる。そ .

キ手段を係合させれば、第1 遊星歯車と第2 遊屋 仮車とが減速作用を行なって出力軸が入力軸より 若干低速で回転し、前進第3速となる。またさら に餌3プレーキ手段に替えて餌2クラッチ手段を 係合させるなどのことにより、全てのプレーキ手 段を解放した状態で少なくとも二つのクラッチ手 段を係合させることにより全体が一体となって回 転し、変速比が"1"の第4速となる。そして第 2クラッチ手段と第3プレーキ手段とを係合させ れば、入力軸の回転は第1遊星頻車ないし第3遊 星歯車で増速されて出力輪に伝達され、その結果、 変速比が"1"以下のオーパードライブ段である 前進第5速となる。他方、第3クラッチ手段と第 2 プレーキ手段とを係合させれば、入力軸の回転 が第1遊星歯車ないし第3遊星歯車によって減速 逆回転させて出力軸に伝達され、後進段となる。 その第2プレーキ手段に替えて第1プレーキ手段 を係合させれば、変速比が更に大きい後進段とな **۵.**

実 施 例

つぎにこの出願の各発明の実施例を図面を参照 . して説明する。

請求項1に記載した発明は、二組のシングルビニオン型避免車と一組のダアルビニオン型避免車と一組のグアルビニオン型避免車と一組のラビニョオ型避免車をはなる構成のいずれもが可能であって、第1回にはった。 で実施例として前者の構成が示されている。すかになった。 で表ここに示す歯車を連接置は、二組のシングルビニオン型避免車と一組のダアルビニオン型避車と一組のダアルビニオン型を用い、それらの各遊型歯車におけるを要素を次のように連結して構成されている。

第1 遊屋歯車1は、サンギヤ1 S と、そのサンギヤ1 S と同心状に配置したリングギヤ1 R と、これらのギヤ1 S . 1 R に鳴合するピニオンギヤ1 P を保持するキャリヤ1 C とを主たる変素として構成されたシングルピニオン型遊星歯車であり、また第2 遊星歯車2は、第1 遊星歯車1 と同様に、サンギャ2 S と、そのサンギヤ2 S に対して同心状に配置したリングギャ2 R と、これらのギャ2

入力輪4は、トルクコンパータや流体粧手など の動力伝達手段(図示せず)を介してエンジン (図示せず)に連結されており、この入力軸4と、 互いに連結された第1遊型歯車1のリングギャ1 R および第2遊里歯車2のサンギャ28 との間に は、これらを選択的に連結する第1クラッチ手段 K1 が設けられ、また入力軸4と第3遊皇歯車3 のサンギヤ35 との間には、両者を選択的に連結 する第2クラッチ手段K2 が設けられ、さらに入 力輪4と第1菱星樹車1のサンギャ18 との間に は両者を選択的に連結する第3クラッチ手段K3 が設けられている。これらのクラッチ手段K1. K2、K3は、要は入力輸4と上記の名部材とを 選択的に連結し、またその連結を解除するもので あって、例えば油圧サーポ機構などの従来一般に 自動変速機で採用されている機構によって係合・ 解放される湿式多板クラッチや、一方向クラッチ、 あるいはこれらの超式多板クラッチと一方向クラ ッチとを直列もしくは並列に配置した構成などを 必要に応じて採用することができる。なお、実用

S , 2 R に鳴合するピニオンギヤ2 P を保持する キャリヤ 2Cとを主たる要素として構成されたシ ングルピニオン型遊星歯車である。これに対して 第3遊星歯車3は、サンギャ38 と、リングギャ 3 R と、これらのギヤ3 S , 3 R の間に配置され て互いに鳴合する少なくとも 1 対のピニオンギャ 3P を保持するキャリヤ3C とを主たる要素とし て構成されたダブルピニオン型遊型歯車である。 そして第1遊星歯車1のリングギヤ1Rと第2遊 星歯車2のサンギヤ25 とが一体となって回転す るよう互いに連結され、また第1遊型歯車1およ び第2遊風歯車2ならびに第3遊屋歯車3の名キ ャリヤ10.20.30 が互いに一体となって回 転するようる連絡されている。さらに第2遊星歯 車2および第3遊型歯車3の名リングギャ2R. 3R が一体となって回転するよう連結されている。

なお、上記の各要素の連結構造としては、中空 軸や中実軸もしくは適宜のコネクティングドラム などの一般の自動変速機で採用されている連結構 造などを採用することができる。

にあたっては、各構成部材の配置上の制的があるから、各クラッチ手段 K1 、 K2 、 K3 に対する連結部材としてコネクティングドラムなどの適宜の中間部材を介在させ得ることは勿論である。

また互いに連結された前記第2菱星歯車2およ び第3遊星歯車3のリングギャ2R、3Rとの回 転を選択的に阻止する第1プレーキ手段B1 が、 これらのリングギヤ2R , 3R とトランスミッシ ョンケース(以下、単にケースと記す)6との間 に設けられている。また第3遊星歯車3のサンギ ヤ3Sの回転を選択的に阻止する第2プレーキ手 段B2 が、そのサンギヤ38 とケース8との間に 設けられている。さらに第1遊星歯車1のサンギ ヤ15 の回転を選択的に阻止する第3プレーキ手 段日3 が、そのサンギヤ15 とケース6との間に 設けられている。これらのプレーキ手段B1.B 2 . B3 は、従来一般の自動変速機で採用されて いる油圧サー水機構などで駆動される程式多板プ レーキやパンドプレーキ、あるいは一方向クラッ チ、さらにはこれらを組合せた構成などとするこ

とができ、また実用にあたっては、これらのプレ ーキ手段B1. B2. B3 とこれらのプレーキ手 段B1、B2、B3によって固定すべき各要素と の聞もしくはケース6との間に適宜の連結部材を 介在させ得ることは勿論である。

そしてプロペラシャフトやカウンタギヤ(それ ぞれ図示せず)に回転を伝達する出力輪5が、互 いに連結された第1遊望歯車1ないし第3遊草歯 車3の名キャリヤ10、20、30に対して連結 されている。

以上のように構成された歯車変速装置では、前 進5段・後進1段もしくは前進5段・後進2段の 変速が可能であって、これらの各変速段は前述し た各クラッチ手段K1, K2, K3 およびプレー キ手段 B 1 。 B 2 。 B 3 を 第 1 表に示すように 係 合させることにより達成される。なお、第1表に は名変速段の変速比およびその具体値を併せて示 してあり、その具体値は、各遊星衝車1, 2, 3 のギャ比p1 、p2 、p3 を、p1 = 0.316、p 2 = 0.400、 $\rho 3 = 0.443$ とした場合の値である。 また第1衷中〇印は係合状態であることを、また △印は係合させてもよいことを、さらに空間は解 放状態であることをそれぞれ示す。以下、各変速 段について説明する。

(この頁、以下余白)

胀 # 1 ۷ 1 8

0.715 3.500 2.188 1.316 1.08 2.584 6.911 443) 1 - 1 ㅂ B 0.400 02 02)/01 D2) / D3 10/ P2 + P3) / P2 (1+02)/02 02) 03 1+01 10-10-- 0.316, 9 g ő ō 83 O 0 83 O 0 8 0 0 \mathbf{z} 0 0 4 # 2 O 0 1 \mathbf{z} 0 5 0 0 0 23 ğ 13 **.** <u>&</u>

(前進第1速)

第1クラッチ手段K1 および第1プレーキ手段 B1 を係合させる。すなわち第1遊星歯車1のリ ングギヤ18 および第2遊星歯車2のサンギャ2 S を入力輪4に連結するとともに、第2遊星歯市 2 および第3 遊星歯車3 のリングギャ2R 、3R とを固定する。したがって第1遊星歯車1は、そ のサンギヤ15 が入力軸4およびケース6に対し て解放されているから、特に増減速作用を行なわ なず、また第3遊星歯車3も、サンギャ35 が入 力軸4およびケース6に対して解放されているか ら特に増減速作用を行なわない。これに対して領 2 遊星歯車2ではリングギャ2R を固定した状態 でサンギヤ28 が入力軸4と一体となって回転す るから、キャリヤ2C およびこれに運結してある 出力軸 5 が入力軸 4 に対して減速されて正回転 (入力輪4と同方向の回転。以下同じ)する。こ の場合の変速比は第1表に示す過り、

 $(1+\rho_2)/\rho_2$

で表わされ、その具体値は、 3.500である。

(前進第2速)

第1クラッチ手段K1 と第2プレーキ手段B2 とを係合させる。すなわち前進第1選の状態にお いて第1プレーキ手段B1 に替えて第2プレーキ 手段B2 を係合させる。したがって前進第1速の 場合と同様に、第1遊星歯車1のリングギャ1R および第2遊星歯車2のサンギャ28が入力輪4 に連結され、これに対して第3遊皇歯取3のサン ギヤ3~が固定される。この場合、第3苅星歯車 3ではサンギヤ3S が固定されているから、キャ リヤ3C とリングギヤ3R とが共に正回転すると ともにキャリヤ3c がリングギャ3R より速く回 転することになり、したがって第2遊星歯車2で は、第3遊星歯車3のリングギャ3Rに連結して あるリングギヤ2R がゆっくり正回転している状 選でサンギヤ28が入力軸4と共に回転すること になるので、そのキャリヤ20 およびれに連結し てある出力物5が入力物4に対して減速されて正 回転する。なお、この場合、第1遊星歯車1はそ のサンギヤ18 が入力軸4およびケース6に対し

で第2プレーキ手段B2 に替えて第3プレーキ手 段B3を係合させる。すなわち入力軸4は第1速 および第2速の場合と同様に、第1遊星歯車1の リングギヤ1Bおよび第2渡星歯車2のサンギャ 28 に連結され、これに対して第1遊星歯町1の サンギャ15が固定される。したがって第1苅星 歯甲1では、サンギヤ18を固定した状態でリン グギヤ1Rが入力軸4と一体となって回転するた めに、キャリヤ10 およびこれに連結してある出 力物5が入力軸4より若干低速で正回転する。こ

選作用を行なわず、また第3遊星歯車3もリング ギヤ3 R がケース 6 に対して解放され、かつサン・ ギヤ3S がケース6および入力軸4に対して解放 されているために特に増減速作用を行なわない。 したがってこの場合の変速比は、第1表に示す過 り、

 $1 + \rho_1$

で表わされ、その具体値は、 1.316となる。 《前進第4速》

第1ないし第3のクラッチ手段K1, K2, K 3 のうちの少なくともいずれかこつのクラッチ手 段、例えば第1および第2のクラッチ手段K1. K2 を係合させる。換含すれば、第3速の状態で 第3プレーキ手段B3 に替えて第2クラッチ手段 K2 を係合させる。すなわち全てのプレーキ手段 81 、 B2 、 B3 を解放した状態で第1遊星順車 1のリングギヤ1R、第2遊星歯車2のサンギャ 28、第3遊星歯車3のサンギャ38のそれぞれ を入力輪4に連結する。この場合、第2遊星歯車 2 および第3 遊星歯車3 のキャリヤ2C 、3C に

共に回転することによりリングギャ28 が正回転 しようとし、また第3遊星歯車3においてはその サンギヤ3~が入力輪4と共に回転することによ りリングギヤ3R が逆回転しようとするが、これ らのリングギヤ2R. 3Rが互いに一体的に連結 されているために、第2遊星歯車2と第3遊星歯 車3とは所謂拘束状態となり、その全体が一体と なって回転する。また第1遊星歯車1では、リン グギヤ18 が入力輪4と共に回転するうえにキャ リヤ1C が第2遊星歯車2のキャリヤ2C に連結 されて入力軸4と同速度で回転するためにその全 体が一体となって回転する。結局、衡恵羽の全体 が一体回転するために、増減速作用が生じす、変 速比は"1"になる。

《前進第5速》

第2クラッチ手段K2 と第3プレーキ手段B3 とを係合させる。すなわち上述した第4歳の状態 で努1グラッチ手段K1 に替えて第3プレーキ手

て解放されているから、特に増減速作用を行なわ ない。したがってこの場合の変速比は第1級に示 す通り、

第1クラッチ手段K1 と第3プレーキ手段B3

とを係合させる。挽言すれば、前進第2速の状態

 $(\rho_{.2} + \rho_{3})/\rho_{2}$

で表わされ、その具体値は、 2.108である。

《前進第3速》

の場合、第2遊星歯車2はそのリングギャ2R が ケース6に対して解放されているために特に増減 出力軸5からの負荷がかかっているために、第2

段B3を係合させる。したがって第3遊星歯車3 ・のサンギヤ38を入力軸4に連結するとともに、 第1. 万星 国車 1のサンギャ 18 を固定 することに なる。この場合、第1遊星歯車1ではサンギャ1 \$ が固定されていることによりキャリヤ10 とり ングギヤ1Rとが正回転し、かつリングギャ1R がキャリヤ1C より速く回転する。それに伴い祭 2 遊星歯車2では、キャリヤ2C が正回転し、か つサンギヤ25 がそれより速く正回転するために、 リングギヤ2mがキャリヤ2c より低速で回転す る。このリングギヤ2Rと第3遊星歯中3のリン グギヤ3R とが一体となっているから、第3遊星 歯車3ではサンギャ35 が入力軸4と一体となっ て回転し、かつキャリヤ3C およびリングギャ3 R が正回転する。そしてそのリングギャ3R が第 2 遊星歯車2のリングギャ2R に連結されていて 第1遊型歯車1のリングギヤ1Rの回転を規定し、 また第2遊星歯車2のサンギャ28が第1遊星歯 車1のリングギヤ1R の回転を規定することにな り、その結果、入力軸4の回転は、第1遊里歯車

1 および第2 遊星歯市 2 ならびに第3 遊星歯市 3 によって増速されて出力軸 5 に伝達される。 すなわち変速比が "1"以下のオーバードライブ段である第5 速となる。 したがって変速比は、第1 表に示すように、

(P3 - P1 P2) / P3
で表わされ、その具体値は、 0.715となる。
(後数額 1 薬)

より速く逆回転する。このリングギヤ1Rが第2 遊星歯車2のサンギヤ2Sに運結されているから、 第2遊星歯車2ではリングギヤ2Rがゆっくり逆 回転し、かつサンギヤ2Sがそれより速く逆回転 し、したがってキャリヤ2Cがサンギヤ2Sとリ ングギヤ2Rとの中間の速さで逆回転する。結局、 各遊星歯車1.2.3のキャリヤ1C,2C.3 Cの三者に運結してある出力軸5は入力軸4に対 して減速されて逆回転し、後進段となる。そして その変速比は、

- (P 3 - P 1 P 2) / P 1 P 2 で表わされ、その具体値は、 - 2.505となる。 **〈**後進第2選**〉**

第3クラッチ手段K3 および第1プレーキ手段B1 を係合させることにより、第1遊屋歯車1のサンギヤ1S を入力軸4に連結するとともに、第2遊屋歯車2および第3遊星歯車3の各リングギヤ2R,3Rを固定する。この場合、第1遊星歯車1では、キャリヤ1C に出力軸4からの負荷がかかっているから、サンギヤ1S が入力軸4と共

に回転することによりリングギャ1 R が逆回転し、これが第2 遊星歯車2 のサンギャ2 S に伝達され、したがって第2 遊星歯車2 では、リングギャ2 R を固定した状態でサンギャ2 S が逆回転し、その結果、キャリヤ2 C およびこれに連結してある出力軸5 が入力軸4 に対して大きく滅達されて逆回転する。なおこの場合、第3 遊星歯車3 はサンギャ3 S が入力軸4 およびケース 6 に対して解放されているから特に増減速作用は行なわない。したがって変速比は第1 表に示す過り、

ー($1-\rho_1$ ρ_2) $\angle \rho_1$ ρ_2 で表わされ、その具体値は、- 8.911となる。なお、この値から知られるよう、この後進第2速は特殊用途向きである。

以上、各変速段について述べたことから明らかなように、第1図に示す歯車変速装置では、第1 速から第4速の各変速段の変速比が等比級数に近い関係にあることから、変速の前後でのエンジン 回転数の比がほぼ一定となり、運転し易い自動変 速機とすることができる。さらにオーバードライ

プ段の変速比が 0.717であって、実用可能な範囲 で小さい値に設定できるために、動力性能を確保 しつつ高速走行時のエンジン回転数を下げて燃費 および静粛性を良好なものとすることができる。 そして各変速段の説明で述べた通り、隣接する他 の変速段に変速する場合、いずれか一つの係合手 段を解放し、かつ他の係合手段を係合させればよ いため、すなわち二個の係合手段を切換えて変速 を行なうことができるため、変速制御が容易で変 速ショックの低減を図ることができる。他方、上 記の歯車変速装置においては、遊星歯車は三組で よいうえに、各遊星歯車1、2、3におけるギャ 比が 0.32 ~ 0.44 程度のパランスのとれた樹成 とすることのできる値でよく、それに伴い故垣順 車が大径化することがなく、したがって上記の歯 車変速装置によれば、全体としての構成を簡素化 し、かつ小型化を図ることができる。そしてまた 上記の装置では、各ピニオンギヤとキャリヤとの 相対回転数が低く、耐久性の良好なものとするこ とができる。

ダブルピニオン型遊星歯車によってそれぞれ構成 したものであって、これらの各苅星歯車1.2. 3における各要素は以下のように連結されている。 第1遊星歯車1は、サンギヤ1S と、そのサンギ ヤ18 と同心状に配置したリングギヤ1R と、こ れらのギヤ18, 18 に噛合するピニオンギャ1 P を保持するキャリヤ 1 C とを主たる要素として 構成され、また第2 遊星歯車2は、第1 遊星歯車 1と同様に、サンギャ25と、そのサンギャ25 に対して同心状に配置したリングギャ2Rと、こ れらのギヤ28,28に嚙合するピニオンギャ2 Pを保持するキャリヤ2Cとを主たる要素として 構成されている。これに対して第3遊星歯車3は、 サンギヤ35 と、リングギヤ38 と、これらのギ ヤ3S ,3R の間に配置されて互いに鳴合する少 なくとも1対のピニオンギヤ3P を保持するキャ リヤ3Cとを主たる要素として構成されている。 そして第1遊星歯車1のリングギヤ1Rと第2遊 星歯車2のサンギャ25と第3歳星歯車3のサン ギヤ3S との三者が一体となって回転するよう運

ところでエンジン機関きタイプの車両に搭載する場合には、入力軸4と出力軸5とをで、第11回回に では、入力軸4とが好ましてで、第11回回に で、2 は、2 がで、2 がで、4 がで、4 がで、5 がで、5 がで、5 がで、5 がで、5 がで、5 ががで、6 がいた。 5 がいた。

つぎに請求項2に記載した発明の実施例を第3 図に基づいて説明する。

すなわち第3図に示す例は、第1遊風歯車1および第2遊風歯車2をシングルピニオン型遊風歯車でよって構成するとともに、第3遊風歯車3を

結され、また第1万里歯車1のキャリヤ1C と第 2万里歯車2のリングギヤ2R とが一体となって回転するよう互いに連結されている。さらに第2 万里歯車2のキャリヤ2C と第3万里歯車3のリングギヤ3R とが一体となって回転するよう互いに連結されている。

なお、上記の各要素の連結構造としては、中空 軸や中実軸もしくは適宜のコネクティングドラム などの一般の自動変速機で採用されている連結構 遊などを採用することができる。

入力軸4は、トルクコンパータや流体態手などの動力伝達手段(図示せず)を介してエンジン(図示せず)に連結されており、この入力軸4と、互いに連結された第1遊星歯車2のサンギヤ2 S ならびに第3 遊星歯車3 のサンギヤ3 S との間には、これらを選択的に連結する第 1 クラッチ手段 K 2 が設けられ、さらに入力軸4

また互いに連結された第1茂屋値車1のキャリヤ1 C および第2茂屋歯車2のリングギャ2 R の回転を選択的に阻止する第1プレーキ手段 B 1 が、これらのキャリヤ1 C およびリングギャ2 R とケース 6 との間に設けられている。また第3茲星値

以上のように構成された歯中変速装置では、前 造5段・後進1段もしくは前進5段を後進2段の 変速が可能であってれらの各変速段は前述レー キ手段B1、B2、B3を第2表に示すように保 合きせを変したより違成されるの具体を併せて、 は4を変しない。 P1 = 0.497、の 2 = 0.395、P3 = 0.471としあることを なけまない。 Q1 = 0.497、ある。 より第2表中〇印は、たっした場合に、 なりに、 P2、 P3を、 P1 = 0.497、ある。 より第2表中〇印はよいことを、は解 なけいていて説明

(この頁、以下余白)

そしてプロペラシャフトやカウンタギヤ(それ ぞれ図示せず)に回転を伝達する出力軸5が、互 いに遅結一体化されている第2遊星歯車2のキャ リヤ2C および第3遊星歯車3のリングギャ3 R に対して遅結されている。

	6 6	クラッチ手段	# 22	7 7	プレーキ手段	# 25	#	
	K1	K2	КЗ	B1	82	83	$(\rho_1 = 0.497, \rho_2 = 0.395, \rho_3 = 0.471)$	
181	0			0			(1+02)/02	3.532
2nd	0			·	0		84/١	2.123
e E	0					0	$\frac{(1+\rho_1)(1+\rho_2)}{1+\rho_2+\rho_1\rho_2}$	1.312
4 th	0	0	٥				-	1.00
5th		0				0	$\frac{(1+\rho_2)(1-\rho_3-\rho_1\rho_3)+\rho_1\rho_2}{(1+\rho_2+\rho_1\rho_2)(1-\rho_3)}$	0.722
Ş.			0		0		$-\frac{(1+\rho_2)(1-\rho_3-\rho_1\rho_3)-\rho_1\rho_2}{\rho_1\rho_3}$	- 2.597
(Rev)			0	0			- (1+02)/01 02	- 7.106

K

《前進第1速》

第1クラッチ手段K1 および第1プレーキ手段 B1を係合させる。すなわち第1遊星歯車1のリ ングギヤ1R と第2遊星歯車2および第3遊星歯 車3のサンギヤ2S、3Sとを入力軸4に連結す るとともに、第1遊星歯車1のキャリヤ10 およ・ び第2項星歯車2のリングギャ2Rを固定する。 この場合、第1遊屋歯取1はサンギャ18 が入力 軸4およびケース6に対して解放されているから、 特に増減速作用を行なわず、また銀3英阜崩寅3 もそのキャリヤ3c が入力軸 4 およびケース6に 対して解放されているから、特に増減速作用を行 なわない。そして第2遊星歯斑2においては、リ ングギヤ2Rを固定した状態でサンギャ25 が入 力軸4と一体となって回転するので、そのキャリ ヤ2℃およびこれと一体の出力軸5が入力軸4に 対して大幅に減速されて正回転し、前進第1速と なる。その変速比は第2表に示す過り、

(1+P2)/P2 で表わされ、その具体値は、 3.532である。

車3のみが減速作用をするので、変速比は第2表 に示す通り、

1/03

で表わされ、その具体値は、 2.123となる。 〈前進第3速〉

(前進第2速)

第1クラッチ手段K1 と第2プレーキ手段B2 とを係合させる。 すなわち前進第1速の状態にお いて第1プレーキ手段B1 に替えて第2プレーキ 手段B2 を係合させる。したがって前進第1速の 場合と同様に、第1遊星歯車1のリングギャ1Ri と第2 楚星歯車2 および第3 遊星歯車3 のサンギ ヤ28.38とが入力軸4に連結され、これに対 して第3遊星歯車3のキャリヤ3C が固定される。 したがって第3遊星歯車3においてキャリヤ3C を固定した状態でサンギャ35 が入力軸4と一体 となって回転するために、そのリングギャ3Rお よびこれに連結してある出力輪5が入力軸4に対 して減速されて正回転する。なお、第1遊星歯車 1はサンギヤ18 が入力軸4およびケース6に対 して解放され、かつキャリヤ10 がケース6に対 して解放ているから特に増減速作用を行なわず、 また第2遊星歯車2も同様に、そのリングギャ2 Rがケース6に対して解放されているから、特に 増減速作用は行なわない。したがって第3遊星歯

入力輪4と共に回転するので、キャリヤ2 C およびこれに連結してある出力軸 5 が入力軸 4 に対して滅速されて正回転し、前進第2速となる。そしてその変速比は第2表に示す通り、

 $(1+\rho_1)(1+\rho_2)$

 $1 + \rho_2 + \rho_1 \rho_2$

で表わされ、その具体値は、 1.312となる。 《前准第4 法》

第1ないし第3のクラッチ手段K1,K2,K 3 のうちの少なくともいずれか二つのクラッチ手段 段、例えば第1および第2のクラッチ手段K1, K2 を保合させる。換言すれば、第3連の状手手段 第3プレーキ手段B3 に替えて第2クラッチ手段 K2 を保合させる。すなわち全てのプレーキ手段 B1,B2,B3 を解放した状態で、第1のサンチ手星地 取1のリングギャ1R、第2遊星地平28、第3遊星地平38、第2がませる。 下りゃ3cのそれぞれを入力軸4に選結する。 にがって第3遊星地平3においては、サンギャ たがって第3遊星地平3においては、サンギャ たがって第3をの二つの要素が入力軸4と共

(前進第5速)

第2クラッチ手段K2と第3プレーキ手段B3とを係合させる。すなわち上述した第4選の状態で第1クラッチ手段K1に替えて第3プレーキ手段B3を係合させる。したがって第3遊星歯取3のキャリヤ3Cが入力軸4に連結され、また第1放星歯車1のサンギャ1Sが固定される。この場

プ段である前進第5速となる。そしてその変速比 は第2次に示す過り、

(1+P2)(1-P3-P1P3)+P1P2 (1+P2+P1P2)(1-P3) で表わされ、その具体値は、 0.722となる。 (後進第1速)

合、第1遊星歯車1においてはサンギヤ15 が固 定されていることによりキャリヤ 15 とリングギ ヤ1Rとが正回転し、かつリングギヤ1Rの回転 速度が速くなる。そのキャリヤ1C が第2 遊里歯 車2のリングギヤ2R に連結され、またリングギ ヤ18 が第2遊星歯車2のサンギヤ28 に連結さ れているから、邪2遊星歯車2ではリングギヤ2 R が正回転し、かつそれより速くサンギヤ28 が 正回転し、したがってキャリヤ20 がリングギヤ 2 R とサンギヤ2S との中間の速さで正回転する。 また第3遊須鹵車3においても、サンギャ35 が 第1遊星歯草1のリングギヤ18 に連結されて入 力輪4より遊く正回転する状態でキャリヤ3℃が 入力輪4と周速度で回転するために、リングギヤ 3 R がキャリヤ3 C とサンギヤ3 S との中間の速 さで正回転する。結局、第2遊里歯車2のキャリ『 ヤ2℃および第3遊里歯車3のリングギャ3阝に 連結してある出力軸5には入力軸4の回転が各遊 型歯車1、2、3を介して増速されて伝達され、 その結果、変速比が"1"以下のオーバードライ

2 遊星歯車 2 ではキャリヤ 2 C がリングギヤ 2 R とサンギヤ 2 S との中間の速さで逆回転する。また第 3 遊星歯車 3 ではキャリヤ 3 C が固定され、かつ第 1 遊紀歯車 1 のリングギヤ 1 R に連結したサンギヤ 3 S が逆回転するため、リングギヤ 3 R が第 2 遊星歯車 2 のキャリヤ 2 C と共に逆回転する。したがって第 2 遊星歯車 2 のキャリヤ 2 C と は 5 とび 第 3 遊星歯車 3 のリングギヤ 3 R に 運結した出力 も 5 は 入力 も 4 に対して 減速されて 逆回転し、後進段となる。その変速比は第 2 表に示す通り、ー(1 + ρ 2)(1 - ρ 3 - ρ 1 ρ 3) - ρ 1 ρ 2

ρι ρ 3

で表わされ、その具体値は、- 2.596となる。 《後進第2選》

 $-(1+\rho_2)/\rho_1\rho_2$

で表わされ、その具体値は、~ 7、106となる。なお、この値から知られるよう、この後進第2速は特殊用途向きである。

以上、各変速段について述べたことから明らかなように、第3回に示す歯車変速装置では、第1 速から第4速の各変速段の変速比が等比級数に近い関係にあることから、変速の前後でのエンジン 回転数の比がほぼ一定となり、運転し易い自動変

ピニオン化することも可能なので、部品点数およ び組み立て工数の削減を図ることができる。

ところで上述した各実施的では、各クラッチ手段K1. K2. K3 を多板クラッチのシンボルで図示し、また各プレーキ手段B1. B2. B3 を

速機とすることができる。さらにオーバードライ プ段の変速比が約 0.722であって、実用可能な範 囲で小さい値となるために、動力性能を確保しつ つ高速走行時のエンジン回転数を下げて感費およ び静粛性を良好なものとすることができる。そし て各変速段の説明で述べた通り、隣接する他の変 速段に変速する場合、いずれか一つの係合手段を 解放し、かつ他の係合手段を係合させればよいた め、すなわち二個の係合手段を切換えて変速を行 なうことができるため、変速制御が容易で変速シ ョックの低級を図ることができる。他方、上記の 歯車変速装置では、遊星歯車は三組でよいうえに、 各避望歯車1, 2, 3におけるギヤ比が 0.39 ~ 0.49 程度のバランスのとれた例成とすることの できる値でよく、それに伴い遊星歯車が大径化す ることがなく、したかって上記の歯車変速装置に よれば、全体としての情成を簡素化し、かつ小型 化を図ることができる。そしてまた第2遊星歯車 2のサンギャ2S と第3遊星歯車3のサンギャ3 S とを一体ものとして製作することによりロング

多板プレーキのシンボルで図示したが、自動変速 概に望まれる特性として、変速がスムースに行な われること、もしくは変速ショックの解消が容易 なこと、および必要に応じてエンジンプレーキ所 効くことを挙げることができ、このような展え がいましたができ、まないのかには、 大名 やプレーキ手段 B 1 。 B 2 。 B 3 を単に多 以 外に、 具体的には、 以下のような側成とすること が好ましい。

(1)第1クラッチ手段K1を、一方向クラッチと多板クラッチと組合せた構成とする。

すなわち入力輪4からのトルク伝達が可能な一方向クラッチ10と多板クラッチ11とを直列に配列した構成(第5図(A))、およびこの組合せに対して更に他の多板クラッチ12を並列に配置した構成(第5図(B))である。

これらの構成を第1図もしくは第2図に示す装置の第1クラッチ手段K1 として採用すると、これらの構成のうち第5図(A) に示す構成の場合、

および第5図(8) に示す構成で並列配置した多板 クラッチ 1 2 を解放した状態の場合、走行中にス ロットル別度を絞ってエンジン回転数を減じ、そ れに伴って第1時昂歯車1のリングギヤ1Rおよ び第2遊星歯車2のサンギャ28 の回転数が入力 帕4の回転数より速くなれば、リングギヤ1R お よびサンギヤ2Sと入力軸4との連結が自動的に 解かれるために、エンジンが強制的に回転させら れることがなく、したがって整費や静粛性を向上 させることができる。また第1クラッチ手段K1 は前進第1速ないし第4速で係合してリングギヤ 18 およびサンギヤ28 にトルクを伝達し、これ に対して前進第5速では、リングギヤ1R および サンギヤ28 の回転数が入力軸4の回転数以上に なるから、第5速にシフトアップする場合、第3 プレーキ手段B3 を係合させることに伴ってリン グギヤ1R およびサンギヤ2S の回転数が増大す ることにより一方向クラッチ10の係合が自然に 外れ、また反対に第3プレーキ手段B3を解放し てリングギヤ1Rおよびサンギャ2Sの回転数が

低下すれば、一方向クラッチ10か自然に係合して第4連が設定され、したがって第3プレーキ手段B3のみの係合および解放によって第5速へのシフトアップおよび第5速からのシフトダウンが達成されるため、変速タイミングの調整が特には不要であり、かつ変速ショックの少ない変速を行なうことができる。

また第3回もしくは第4回に示す装置における第1クラッチ手段K1 として採用すると、第1遊 里歯車1のリングギヤ1R および第2遊星歯車2 のサンギヤ2S ならびに第3遊星歯車3のサンギ ヤ3S と入力軸4との連結・解放が上記の例にお けるリングギヤ1R およびサンギヤ2S と同様に 自動的に行なわれるため、上述の場合と同様に、 燃費および静粛性が向上し、また第5速とそれ以 下の変速段との間の変速がスムースに行なわれる。

なお、第5図(B) に示す構成で並列配置した多板クラッチ12を係合させておけば、第1図および第2図に示す装置、第3図および第4図に示す装置のいずれであっても、エンジンプレーキを効

かせることができる。

(2) 第2クラッチ手段K2 を、一方向クラッチと多板クラッチとを組合わせた構成とする。

すなわち入力軸4からのトルク伝達が可能な一方向クラッチ20と多板クラッチ21とを直列に配列した構成(第6図(A))、この組合せに対して他の多板クラッチ22を並列配置した構成(第6図(B))である。

 また第3回もしくは第4回に示す装置におりるクラッチ手段K2として採用すると、第2クラッチ手段K2とりて採用すると、第5をであると、第5を対して発用するのが、に対するのでは対するののでは、第6回によび第6回によび第6回によび第6回によび第6回によび第6回によび第6回によりから駆動するとの回転数が入りに回転数はあるとがなる。とかでは、できる。

なお、第6図(B) に示す構成で並列配置した多板クラッチ22を係合させてあれば、第1図および第2図に示す装置もしくは第3図および第4図に示す装置のいずれにおいてもエンジンプレーキを効かせることができる。

(3) 第3クラッチ手段K3 を、一方向クラッチ と多板クラッチとを組合せて構成する。その例を 示せば、以下の通りである。

①入力輪4からのトルク伝達が可能な一方向クラッチ30と多板クラッチ31とを直列に配列するとともに、これらの組合せに対して、係合方向が前記一方向クラッチ30とは反対の他の一方向クラッチ32を並列に配列した構成(第7図(A))。

自然に外れ、したがって第4速と第5速の間の変 速を特別なタイミング調整を必要とせずにスムー スに行なうことができる。

また第3図もしくは第4図に示す装置における 第3クラッチ手段K3 として採用した場合も同様 である。

②前記包方の一方向クラッチ32を多板クラッチ33に置き換えた構成(第7図(B))。

を明成を第1回もしくは第2回に示す を開放を第1回もしくは第2回に示す を関の第3クラッチ手段K3として採用するとして が外別配置した他方の多板クラッチ33を解放して おけば、入力軸4からサンギヤ18に向けてのトルク伝達のみ可能になるので、第4速および後と ひを設定でき、かつこれらの変速おいても選 のットルクが反対に入力された場合には、一方の クラッチ30の係合が外れ、したがってエンシ が強制的に回転させられることができる。な 数まび静粛性を向上させることができる。な の多板クラッチ33を係合させておけ

カ帕4とサンギヤ1Sとが実質的に一体となるので、エンジンプレーキを効かせることができる。

また第3図もしくは第4図に示す装置における 第3クラッチ手段K3 として採用した場合も同様 である。

③入力軸4に向けてトルク伝達可能な一方向クラッチ34と多板クラッチ35とを並列に配置した 構成(第7図(C))。

これは第7回(A) に示す構成のうち多板クラッチ31に対して直列配置した一方向クラッチ30を除去した構成である。したがって第1回もしくは第2回に示す装置の第3クラッチ手段K3として採用した場合、あるいは第3回もしくは第4回に示す装置の第3クラッチ3段K3として採用した場合のいずれであっても、多板クラッチ35を解放しておけば、第4座と第5速の間の変を、特別なタイミング調整を要さずにスムースに行なうことができる。

④入力輪4からのトルク伝達が可能な一方向クラッチ36と多板クラッチ37とを直列に配列した

構成 (第 7.図(D))。

これは第7図(B) に示す構成のうち生物である。 た他方の多板クラッチ33を開発した情報である。 は他方ので第1回もしくは第2回に示すを整備のでは、 はのでは、一方のカーンのは、では、 というのでは、 というのでは、 はは、一方のクラッチ36がはできるのでは、 というのが強制的に回転できないいいる。 は、一方のクラッチ36がはされない。 というのが強制的に回転できないいいい。 は、第3回もしくは第4回に示すといいのは、 また第3回もしくは第4回に示した場合も同様である。

(4) 第1プレーキ手段 B1 を、一方向クラッチ と多板プレーキとを相合せて構成し、もしくはパ ンドプレーキによって構成し、あるいはパンドプ レーキと多板プレーキとを組合わせて構成する。 この例を示せば、以下の過りである。

①対象とする部材がケース6に対して逆回転しようとする場合に係合する一方向クラッチ40と多

板 プレーキ 4 1 とを 直列に 配置した 構成(第 8 図 (A)) 。

この僻成を第1図もしくは第2図に示す装置の 第1プレーキ手段B1 として採用すると、多板プ レーキ41を係合させることにより、前進第1連 の場合に一方向クラッチ40が係合して第2遊星 歯中2および第3粒星歯車3の各リングギヤ2R。 3Rを固定し、所期の変速比を得ることができる。 これに対して前進第1速の状態で出力軸5側から 駆動された場合、リングギャ2R、3Rが正回転 するので、一方向クラッチ40の係合が外れ、し たがってエンジンプレーキが効かない反面、燃費 や静粛性を向上させることができる。また前記リ ングギヤ28.38は、前進第1速で逆回転しよ うとし、第2連ないし第5連で正回転するので、 第 1 速から他の前進段にシフトアップする場合に は、一方向クラッチ40の係合が自然に外れ、ま た反対に第1速にシフトダウンする場合にはリン グギヤ2R、3Rの回転方向が変わることにより - 方向クラッチ40が自然に係合するため、特別

レーキ43を係合させれば、第8図(A) の場合と は反対の一方向特性が生じる。すなわち第1回も しくは第2図に示す装置においては、リングギャ 2R 、3R が正回転しようとする際に一方向クラ ッチ42が係合してその回転が阻止され、したが って後進第2速の場合に所期の変速比を得ること ができる。またこの状態で出力軸5朝から反対に 入力があると、各リングギヤ2R , 3Rが逆回転 しようとするために一方向クラッチ42の係合が 外れ、したがってエンジンプレーキが効かないも のの、燃費や静粛性を向上させることができる。 また第3図もしくは第4図に示す装置に採用した 場合には、第1遊型歯車1のキャリヤ1R および 第2瀬星歯車2のリングギヤ2R が上記の例と同 様に固定・解放されるので、第8回(8) に示す机 成を、第1図および第2図に示す装置に採用した 場合と同様な作用・効果を得ることができる。 ③対象とする部材がケース6に対して正回転しよ うとする際に係合する一方向クラッチ42と多板 プレーキ43とを直列に配列した組合せに対して! な変速タイミングの調整を必要とせずにスムース な変速を行なうことができる。

また第8図(A) に示す構成を、第3図もしくは第4図に示す構成の装置における第1プレーキ手段B1 として採用した場合には、第1遊星歯車1のキャリヤ1C と第2遊星歯車2のリングギヤ2R が上記の場合のリングギヤ2R 、3R と同様に固定・解放されるので、上記の例と同様な作用・効果を得ることができる。

②係合方向が前記一方向クラッチ40とは反対の他の一方向クラッチ42と多板プレーキ43とを直列に配列するとともに、この融合せを前記一方向クラッチ40と多板プレーキ41との組合せに対して並列に配費した構成(第8図(8))。

この構成では、第8図(A)の構成に追加した多板プレーキ43を解放しておけば、上に述べた第8図(A)の構成と同様に作用させて前進第1速での燃費および静粛性の向上を図り、またスムースな変速を可能にする。これとは反対に第8図(B)の左側の多板プレーキ41を解放し、他の多板プ

他の多板プレーキ 4 4 を並列に配置した構成(第 8 図(C))。

④対象とする部材がケース6に対して逆回転しようとする場合に係合する一方向クラッチ40と多板プレーキ41とを直列に配列するとともに、これらに対して他の多板プレーキ45を並列に配置した構成(第8回(D))。

これは前述した第8図(A) の構成に対して他の・ 多板プレーキ45を並列に配置した構成であるか ら、他の多板プレーキ45を解放しておけば、第8図(A)の構成による場合と同様に、前逃第11 連の整質および静風性を向上させ、また前逃第1 からのシフトアップおよび第1 速へのシフトアップおよびができる。これはは、ケッシンとでである。これはは、一方向特性がなくなるので、エンジンプレーキを切かせることができる。このような作用・効果ははあり、10 第4 図に示す装置のいずれに採用した場合である。

⑤フレーキドラムの逆回転がエナージ方向(フレーキパンドを巻き込む方向)となるパンドプレーキ46による構成(第8図(£))。

ドラムとパンドとの間の摩擦力が小さい場合、 ドラムがエナージ方向に回転すれば、パンドを巻き込んで制動作用が生じるが、ドラムがディエナージ方向に回転すれば、制動力が減じられるとと もに制動作用に時間的な遅れが生じ、したがって パンドプレーキはある程度の一方向特性を有して

の向上を図り、また第1速に対するスムースな変速を確保できる。これとは反対のパンドプレーキ47を作用させた場合には、一方向特性が反対になるので、後進第2速でのエンジンプレーキを解消し、後進第2速での感受および静粛性を向上させることができる。

このような作用・効果は、第8図(F) に示す構成を第1回もしくは第2図に示す装置に採用した場合、また第3回もしくは第4図に示す装置に採用した場合のいずれであっても同様である。

のパンドプレーキ 4 6 と多板プレーキ 4 5 とを並 列に配置した構成(第 8 図(G))。

第1プレーキ手段 B1 は、第1図もしくは第2回に示す装置であっても、第3回もしくは第4回に示す装置であっても前進第1速と後進第2速で係合させられるが、前進段の場合にはパンドプレーキ46を係合させることによりその一方向特性を利用して係合および解放のタイミングを適正化して変速ショックを低減し、また後進段ではトルクが大きいので多板プレーキ45を係合させる。

いる。そのため第8図(E)に示す構成を、第1図もしくは第2図に示す装置の第1プレーキ手段B1として採用した場合、また第3図もしくは第第4図に示す装置の第1プレーキ手段B1として投出した場合のであっても、各リングギヤ2Rの逆の転に対して充分が作用ができ、またの変速比を設定でき、またののでも速に対して変速ができる。第1選ができる。

⑤エナージ方向が互いに反対のパンドアレーキ46、47による構成(第8図(f))。

両方のパンドプレーキ46、47を作用させれば、正逆いずれの方向にも一方向特性が生じないが、第8図(E) におけるパンドプレーキ46と同様のパンドプレーキ46を作用させれば、上記の場合と同様に、前遊第1速での燃費および静粛性

したがって変速タイミングの適正化と係合手段と しての容量の適正化を図ることができる。

(5) 第2プレーキ手段B2 を一方向クラッチと 多板プレーキとを組合せた構成とし、もしくはパ ンドプレーキによって構成し、あるいはパンドア レーキと多板プレーキとを組合わせて構成する。 その例を示せば、以下の通りである。

①対象とする部材がケース6に対して逆回転しようとする際に係合する一方向クラッチ50と多のでは多いでは、大力を直列に配列するとともに、この組合せに対して、対象とする部材がケース6に対して正回転しようとする際に係合する一方向クラッチ52と多板プレーキ53とを直列に配列した相合せを並列に配置した構成(第9図(A))。

この構成を第1図もしくは第2図に示す装置の第2プレーキ手段B2として採用すると、両方の多板プレーキ51、53を係合させれば、係合方向が互いに異なる両方の一方向クラッチ50、52が作用するので、一方向特性が生じないが、例えば第9図(A) に示す左側の多板プレーキ51の

みを係合させれば、第3遊星歯車3のサンギャ3 S の逆回転のみが阻止されることになり、したが って前進第2速でサンギヤ38 が固定されて所定 の変速比が設定されるとともに、この状態で出力 輪5側から反対に入力があった場合には、サンギ ヤ35 が正回転しようとするために一方向クラッ チ50の係合が自然に外れ、その結果、エンジン プレーキが効かないものの、燃費や静腐性を向上 させることができる。また一方向クラッチ50の 係合・解放は、サンギヤ38 がいずれの方向に回 転しようとするかによって自動的に行なわれるか ら、第2速からのシフトアップおよび第2速への シフトダウンを特別なタイミング調整を要さずに スムースに行なうことができる。これとは反対に 第9回(A) に示す右側の多板プレーキ53のみを 係合させれば、後進第1速でサンギヤ35を固定 できるとともに、その変速段で出力軸5鍔から入 カがあれば、一方向クラッチ52の係合が自然に 外れるため、エンジンプレーキが効かない反面、 **燃費および静粛性を向上させることができる。**

越費および静粛性を向上させることができる。換言すれば、前記他の多板プレーキ54を係合させることにより後進第1選でエンジンプレーキを効かせることができ、また前進第2速を設定することができる。

③上記の例とは反対に、対象とする部材がケース 6に対して逆回転しようとする際に係合する一方 向クラッチ50と多板プレーキ51とを直列に配 列するとともに、この組合せに対して他の多板プ レーキ55を並列に配置した構成(第9図(C))。

この情成は、前述した第9図 (A) の偶成のうち、 正回転時に係合する一方向クラッチ52を取除い た 4 図をしたがって第1図もしくは 第2図に示す装置、および第3図もしくは第4図 に示す装置のいずれに採用したあっておけば、 が記他の多板プレーキ55を解放しておけば、一 方向クラッチ50が作用するので、前進第2選 おいてエンジンレーキを効かせ得ないを また第 のないまた第 のないで、また第 と 2 速からのシフトアップおよび第2選へのシ また上記の側成を第3図もしくは第4図に示す 装置における第2プレーキ手段B2として採用した場合には、第3遊星歯車3のキャリヤ3℃を上述したサンギヤ3Sと同様に固定・解放できるので、上述した作用・効果と同等の作用・効果を得ることができる。

②対象とする部材がケース6に対して正回転しようとする際に係合する一方向クラッチ52と多板プレーキ53とを直列に配列するとともに、この和合せに対して他の多板プレーキ54を並列に配置した構成(第9 図(B))。

この構成は、第9図(A)に示す構成のうち、逆回転時に係合する一方向クラッチ50を取除いた 構成と同じであり、したがって第1図もしくは第 2図に示す装置に採用した場合あるいは第3図も しくは第4図に示す装置に採用した場合のいずれ であっても、前記他の多板アレーキ54を解放し ておけば、一方向クラッチ52が作用することに なるので、前述したとうり、後進第1速において エンジンプレーキを効かせることができない反而、

ダウンを特別なタイミング調整を要さずにスムースに行なうことができる。また当然、他方の多板プレーキ55を係合させておけば、前進第2速でエンジンプレーキを効かせることができ、かつ後進第1速を設定することができる。

③プレーキドラムの逆回転がエナーシ方向(プレーキパンドを登き込む方向)となるパンドプレーキ56による構成(第9図(D))。

ドラムとパンドとの間の限数力が小、パンドとの間の限数力がは、パンドを整されば、パケティエリカのに回転が、パケティエリカが生じるがか、パケテェエリカを重要がある。 では、一年は、一年のでは、

おいてエンジンプレーキが効かないものの、燃費 および静粛性を向上させることができ、また前進 第2速へのシフトダウンおよび第2速からのシフ トアップをスムースに行なうことができる。

⑤エナージ方向が互いに反対のパンドプレーキ56.57による構成(第9図(E))。

この傾成を第1図もしくは第2図に示す装置に採用1回もしくは第3回に示す装置に採用作品を明まる。 57を作がていまる。 57を作がていまる。 57を作がまる。 57を作がまる。 57を作がまる。 57を作り、 57との場合と、 57との場合と、 57を作り、 52座での対するスンドで、 57を作用をせた。 57を作用をせた。 57を作用をは、 50との場合とは、 50とのは、 50とのは、

列に配置した例成(第9図(f))。

第2プレーキ手段B2 は、第1 図もしくは第2 図に示す装置および第3 図もしくは第4 図に示す装置のかずれであっても、前進段の場合には第1 定で係合させられるが、前進段の場合にはの一キ5 6 を係合させることによりそので多板プレーキ5 5 を係合きよび解放し、また後進係合の選正化として変速タイミングの適正化との音量の適正化を図ることができる。

(6)第3プレーキ手段B3を一方向クラッチと多板プレーキとを粗合せて構成し、もしくはパンドプレーキによって構成し、あるいはパンドプレーキと多板プレーキとを相合せて構成する。その例を示せば、以下の通りである。

①対象とする部材がケース6に対して逆回転しようとする際に係合する一方向クラッチ60と多板プレーキ61とを直列に配列するとともに、この 組合せに対して、係合方向が上記の一方向クラッ

チ60と反対の一方向クラッチ62と多板プレーキ63とを直列に配列した組合せを並列に配置した構成(第10図(A))。

この構成を第1回もしくは第2回に示す装置に 採用した場合、両方の多板プレーキ61,63を 係合させれば、係合方向が互いに異なる両方の一 方向クラッチ60、62が作用するので、一方向 特性が生じないが、例えば第10図(A) に示す左 関の多板プレーキ61のみを係合させれば、サン ギヤ1S の逆回転のみが阻止されることになり、 したがって前進第3速でサンギャ18 が固定され て所定の変速比が設定されるとともに、この状態 で出力軸5側から反対に入力があった場合には、 サンギヤ18 が正回転しようとするために一方向 クラッチ60の係合が自然に外れ、その結果、エ ンジンプレーキが効かないものの、燃費や静粛性 を向上させることができる。また一方向クラッチ 60の係合・解放は、サンギャ18 がいずれの方 向に回転しようとするかによって自動的に行なわ れるから、第3速からのシフトアップおよび第3 速へのシフトダウンを特別なタイミング調整を要さずにスムースに行なうことができる。これとは反対に第10図(A)に示す右側の多板プレーキ63のみを係合させれば、前進第5速でサンギヤ1 \$ を固定できるとともに、その変速段で出力幅5 倒から入力があれば、一方向クラッチ62の係合が自然に外れるため、エンジンプレーキが効かない反面、燃費および静風性を向上させることができる。

また第3図もしくは第4図に示す偶成の装置においても第3プレーキ手段B3 は第1遊星恆車1のサンギヤ1Sの回転を選択的に止めるから、第3図もしくは第4図に示す装置においても、上述した例と同様な作用・効果を得ることができる。②対象とする部材がケース6に対して正回転したのうとする際に係合する一方向クラッチ62と多板プレーキ63とを直列に配列するとともに、この和合せに対して他の多板プレーキ64を並列に配置した構成(第10図(8))。

この構成は、第10図(A) に示す構成のうち、

サンギヤ1Sが逆回転しようとする際に係合する 一方向クラッチ60を取除いた構成と同じであり、 したがって第1回もしくは第2回に示す装置に採 **几した場合、あるいは第3図もしくは第4図に示** す装置に採用した場合のいずれであっても、前記 他の多板プレーキ64を解放しておけば、一方向 クラッチ62が作用することになるので、前述し たとうり、前進第5速においてエンジンプレーキ を効かせることができない反面、燃費および静湖 性を向上させることができる。挽言すれば、前記 他の多板プレーキ64を係合させることにより前 進第5速でエンジンプレーキを効かせることがで き、また前進第3速を設定することができる。 ③上記の例とは反対に、対象とする部材の逆回転 時に係合する一方向クラッチ60と多板プレーキ 61とを直列に配列するとともに、この組合せに 対して他の多板プレーキ65を並列に配置した概 成(第10図(C))。

この例成は、前述した第10図(A) の構成のうち、サンギャ1S が正回転しようとする際に係合

③ プレーキドラムの逆回転がエナージ方向(プレーキパンドを巻き込む方向)となるパンドプレーキ66による構成(第10回(D))。

ドラムとパンドとの間の爆壊力が小さい場合、 ドラムがエナージ方向に回転すれば、パンドを巻 き込んで制動作用が生じるが、ドラムがディエナ

⑤エナージ方向が互いに反対のパンドプレーキ66.67による構成(第10回(E))。

両方のパンドプレーキ66.67を作用させれば、正逆いずれの方向にも一方向特性が生じないが、この構成を第1図もしくは第2図に示す装置に採用した場合、あるいは第3図もしくは第4図

に示す装置に採用した場合のいずれであっても、第10回(D)におけるパンドプレーキ66と作用させれば、上記ののパンドプレーキ66を作用させれば、上記のの場合と回様に、前進第3速に対するスムースとが配性変更のできる。これとは反対のパンドが反対を作用させた場合には、一方向特性が反対解したので、前進第5速での蒸費および静風性を向上させる。

®パンドアレーキ66と多板アレーキ65とを並列に配置した構成(第10回(f))。

第3プレーキ手段 B3 は前進第3速と第5速で係合させられるが、第5速の場合には小トルクでよいのでパンドプレーキ 66を係合させ、また第3速の場合には第5速に比較してトルクが大きいので多板プレーキ 65を係合させる。このようにすることにより係合手段としての容量の過正化を図ることができる。このような作用・効果は、第1図もしくは第2図に示す装置あるいは第3図も

しくは第4回に示す装置のいずれに採用した場合 でも得ることができる。

以上、クラッチ手段やプレーキ手段として使用 し得る構成の数例について説明したが、この発明 は上記の例に限定されないことは勿論であり、ま たその茂星歯車1.2.3を含めた配列は以上の 例で示した配列に限定されないことも勿論である。

(この頁、以下余白)

第 3 表

	クラッチ手段					プレーキ手段							
	K1					B1		82			83		
	10	11	12	K2	К3	40	41	50	51	55	60	61	65
1 st	Δ	Δ	0			0	0						
2 nd	4	Δ	0					0	0	0			
3 rd	Δ	Δ	0								0	0	0
4 th	Δ	Δ	Δ	0	Δ								
5 th				0									0
Rev					0					0			

なお、上述した各実施例では、第1ないし第3のクラッチ手段 K1 、 K2 、 K3 および第1ないし第3のプレーキ手段 B1 、 B2 、 B3 を設けたけるとしたが、第1表および第2表から知られるように、第2クラッチ手段 K2 を省けば、オーバードライブ段のない前進4段・後進1段もしくは前進4段・後進2段の変速装置とすることができ、さらに第1プレーキ手段 B1 を省けば、前進4段・後進1段の変速装置とすることができ、さらに第

2 ブレーキ手段 B 2 を省けは、前進4 段・後進1 段の変速装置とすることができる。このように第 1 図ないし第 4 図に示す構成はクラッチ手段やプレーキ手段の変更によって変速段数の異なる変速 装置に変えることができる。

発明の効果

での変速比を 0.72 程度の実用性の高い値に設定 できるために、動力性能を確保し、高速走行時の エンジン回転数を抑えて燃費および静粛性を向上 させることが可能になる。そしてこの出願の各発 明では、ギヤ比の幅(前進第1速とオーバードラ イブ段とのギヤ比の比率)を大きく取ることが可 能であり、また設定し得る変速段の数を多くでき るために、発進・登坂性能や中高波域での途行性 能を向上させることができる。またこの出版の名 発明では、開接する変速段に切換える場合に、変 速開始直前まで係合させていたクラッチ手段の全 てを解放することがなく、すなわち入力の切換え が不要なので、変速ショックの低減に有利なもの とすることができる。そして特に請求項1に記載 の発明では、各ピニオンギヤのキャリヤに対する 個対回転数を低く抑えてその耐久性を向上させる ことができる。また額求項2に記載の発明では、 第2サンギャと第3サンギャとを一体化してロン グピニオン化することにより都品点数および租付 工数を削減することが可能である。

例を示すスケルトン図である。

1 … 第 1 滋星歯車、 2 … 第 2 滋里歯車、 3 … 第 3 落星歯車、 4 … 入力軸、 5 … 出力軸、 B 1 … 第 1 プレーキ手段、 B 2 … 第 2 プレーキ・手段、 B 3 … 第 3 プレーキ手段、 K 1 … 第 1 クラッチ手段、 K 2 … 第 2 クラッチ手段、 K 3 … 第 3 クラッチ手段。

出願人 トヨタ自動車株式会社 代理人 弁理士 豊 田 武 久 (ほか1名)

4. 図面の簡単な説明

第1図は請求項1に記載した発明の一実施例を 原型的に示すスケルトン図、第2回はその発明の 他の実施例を示し、エンジン機置きタイプの車両 に適するよう配列を変えた例のスケルトン図、第 3図は請求項2に記載した発明の一実施例のスケ ルトン図、第4図はその発明の他の実施例を示し、 エンジン機置きタイプの市両に適するよう配列を 変えた例のスケルトン図、第5図(A)(B)のそれぞ れは第1クラッチ手段の具体例を示す模式図、第 6図(A)(B)のそれぞれは第2クラッチ手段の具体 例を示す模式図、第7図(A) ないし(D) のそれぞ れは第3クラッチ手段の具体例を示す模式図、第 8図(A) ないし(G) のそれぞれは第1プレーキ手 段の具体例を示す模式図、第9図(A) ないし(F) のそれぞれは第2プレーキ手段の具体例を示す段 式図、第10図(A) ないし(F) のそれぞれは第3 プレーキ手段の具体例を示す模式図、第11図は 請求項1の発明の更に他の実施例を示すスケルト ン図、第12回は請求項2の発明の更に他の実施











